

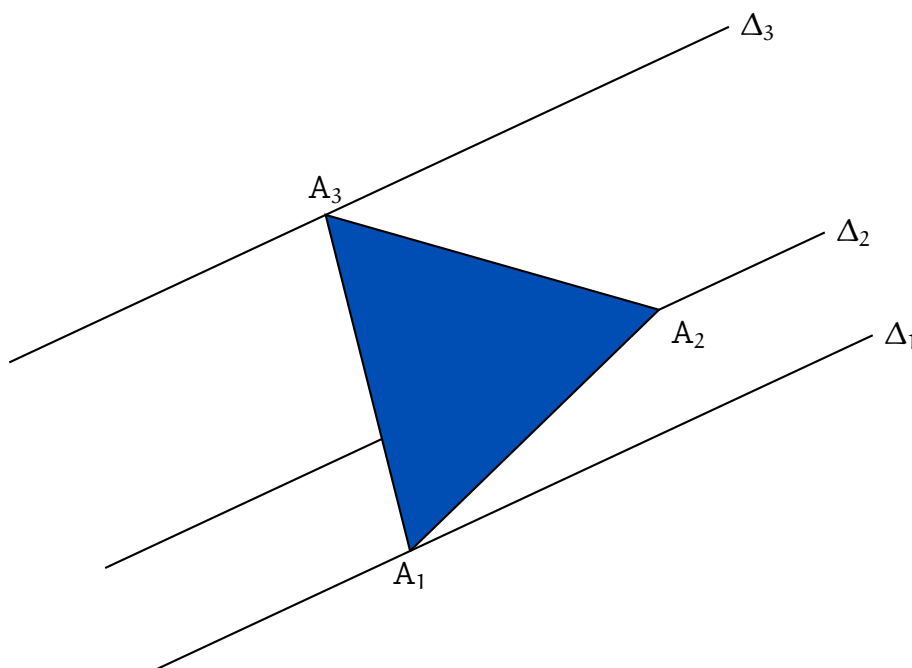
---

## Construire un triangle équilatéral

---

### Question

Étant donné trois droites parallèles  $\Delta_1$ ,  $\Delta_2$ ,  $\Delta_3$ , construire à la règle et au compas un triangle équilatéral  $A_1A_2A_3$  tel que  $A_1 \in \Delta_1$ ,  $A_2 \in \Delta_2$  et  $A_3 \in \Delta_3$ .

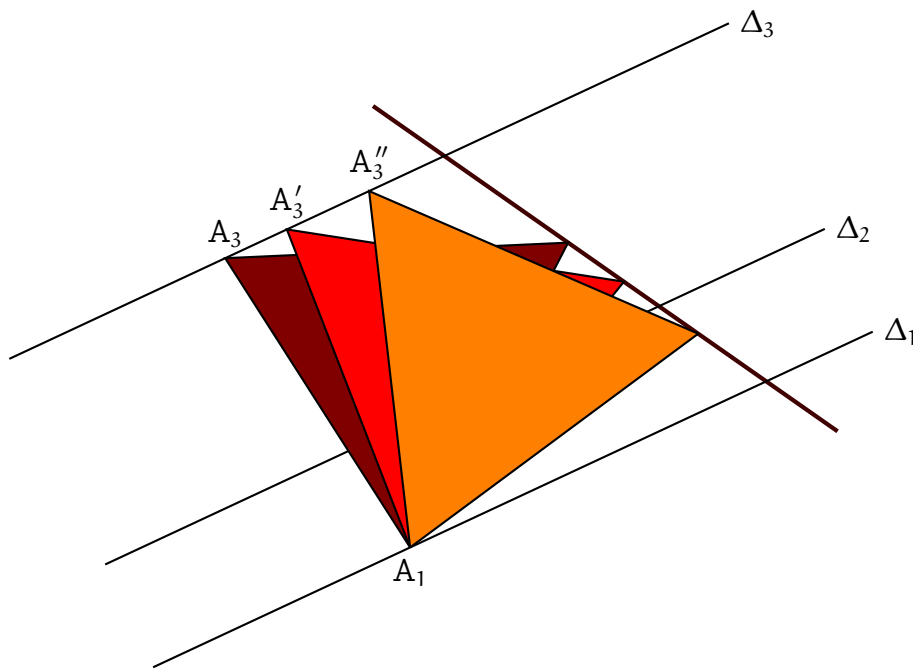


### Réponse

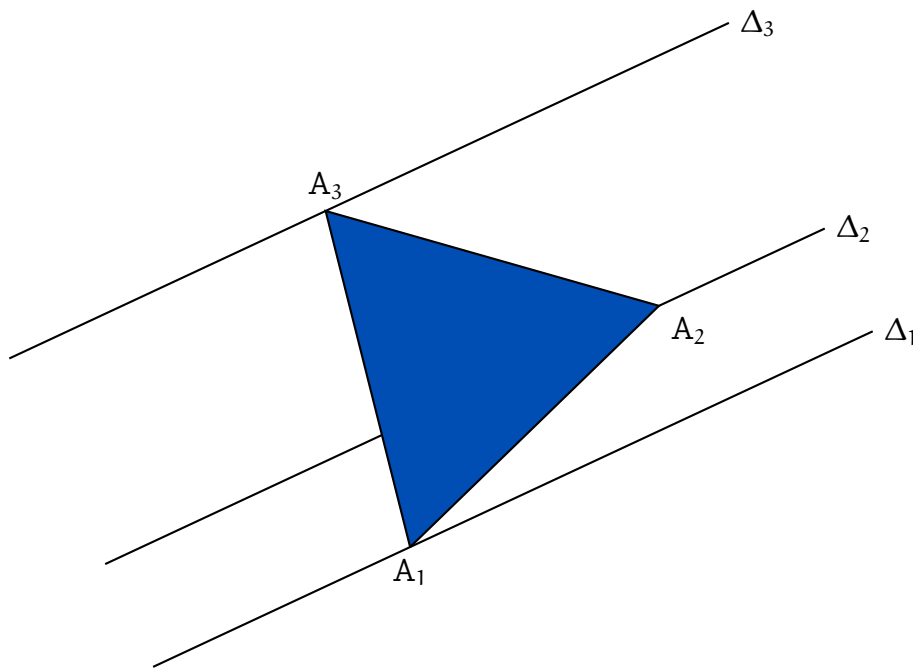
Déjà, on se convainc relativement facilement qu'un tel triangle existe. En supposant que la droite  $\Delta_2$  est entre les deux autres droites, fixons un point  $A_1 \in \Delta_1$  et faisons varier un point  $A_3$  sur  $\Delta_3$ . On voit alors facilement que l'on peut former un triangle équilatéral  $A_1A_2A_3$ , et qu'en faisant varier  $A_3$ ,  $A_2$  décrit une droite<sup>1</sup> : la solution du problème est à l'intersection de cette droite et de  $\Delta_2$ .

---

1. En fait, deux droites : étant donné un segment  $A_1A_3$ , il y a deux points  $A_2$  tels que  $A_1A_2A_3$  soit équilatéral : un pour lequel  $A_1$ ,  $A_2$  et  $A_3$  sont ordonnés dans le sens direct et un pour lequel ils sont ordonnés dans le sens indirect. Dans la suite, on se concentre sur une des deux possibilités.



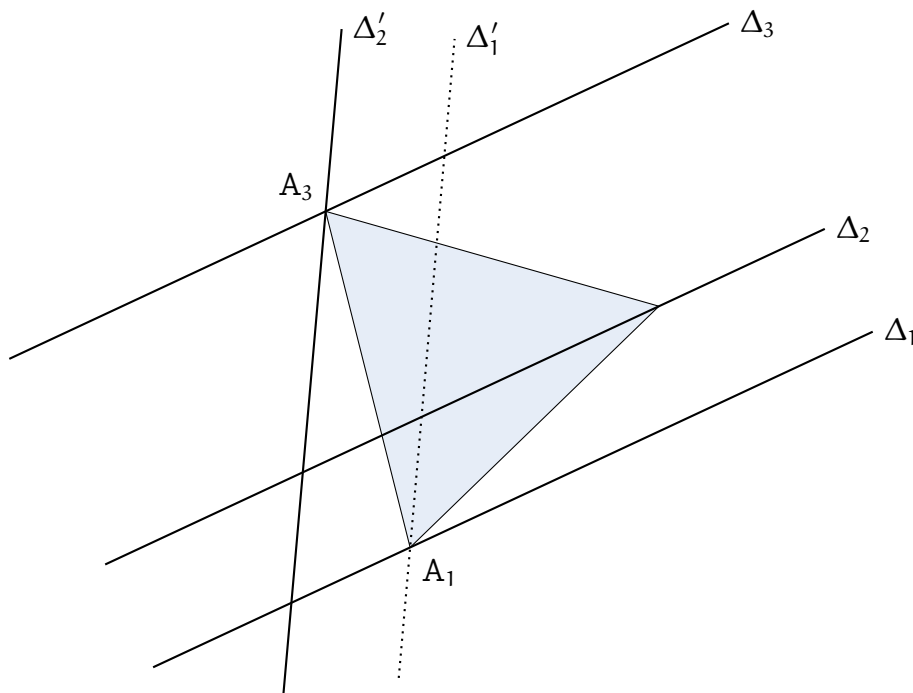
Observons ce qui se passe lorsque le point  $A_2$  est sur  $\Delta_2$ .



Comme  $A_1A_2A_3$  est équilatéral, l'angle entre les deux vecteurs  $\overrightarrow{A_1A_2}$  et  $\overrightarrow{A_1A_3}$  est de  $60^\circ$ . Le point  $A_2$  est donc soumis à deux contraintes : il est sur  $\Delta_2$  et son image par la rotation de centre  $A_1$  et d'angle  $60^\circ$  est sur  $\Delta_3$ .

Cela permet la construction du triangle : si les droites  $\Delta_1$ ,  $\Delta_2$  et  $\Delta_3$  sont données, il s'agit de tracer la droite  $\Delta_2'$ , image de  $\Delta_2$  par la rotation<sup>2</sup> de centre  $A_1$  et d'angle  $60^\circ$ . Le point  $A_3$  est alors à l'intersection de  $\Delta_3$  et  $\Delta_2'$ .

2. Parce que nous avons choisi de construire le triangle  $A_1A_2A_3$  direct. Si nous avons fait l'autre choix, il s'agirait de la rotation d'angle  $-60^\circ$

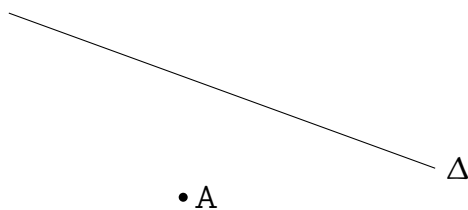


Une solution possible à notre problème est donc la suivante :

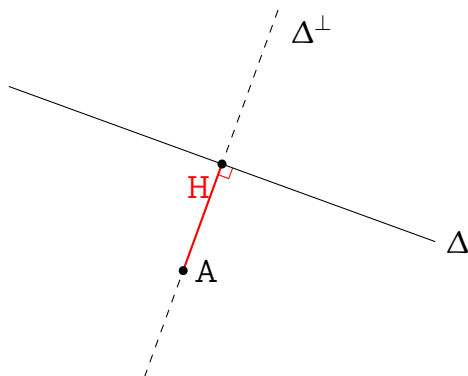
1. Placer un point  $A_1$  sur  $\Delta_1$ .
2. Construire la droite  $\Delta'_2$  image de  $\Delta_2$  par la rotation de centre  $A_1$  et d'angle  $60^\circ$ . On appelle  $A_3$  le point d'intersection de  $\Delta'_2$  et  $\Delta_3$  (par construction ces droites ne peuvent pas être parallèles puisque l'angle entre elles est de  $60^\circ$ ).
3. Construire le triangle équilatéral (direct)  $A_1A_2A_3$ .

Pour pouvoir effectuer cette construction à la règle et au compas, il suffit de s'assurer qu'étant donné un point  $A$  (jouant le rôle de  $A_1$ ) et une droite  $\Delta$  (jouant celui de  $\Delta_2$ ), on peut construire l'image  $\Delta'$  de la droite  $\Delta$  par la rotation de centre  $A$  et d'angle  $60^\circ$ . Voilà une possibilité de construction, une fois que l'on sait construire la perpendiculaire à une droite donnée passant par un point donné.

**But :** construire  $\Delta'$ , image de  $\Delta$  par la rotation de centre  $A$  et d'angle  $60^\circ$ .

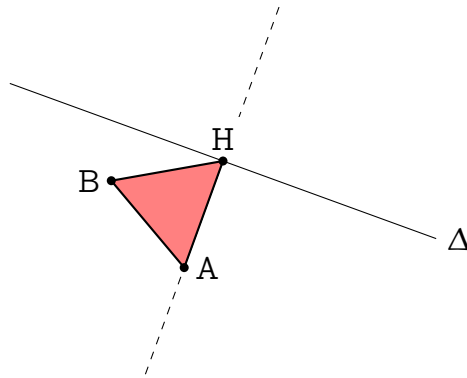


**Étape 1 :** abaisser la perpendiculaire à  $\Delta$  passant par  $A$ .

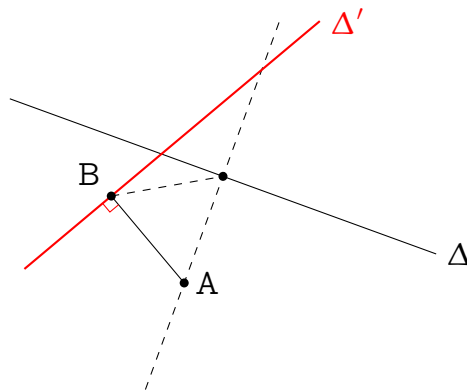


La droite cherchée sera donc perpendiculaire à l'image de  $[AH]$  par la rotation de centre  $A$  et d'angle  $60^\circ$ .

Étape 2 : construire le triangle équilatéral direct  $AHB$ .



Étape 3 : La droite cherchée est maintenant la perpendiculaire à  $[AB]$  passant par  $B$ .



Cela conclut la construction.